

## 草地環境に調和する移動ロボット

Keywords 移動ロボット, 環境調査, 害獣防除

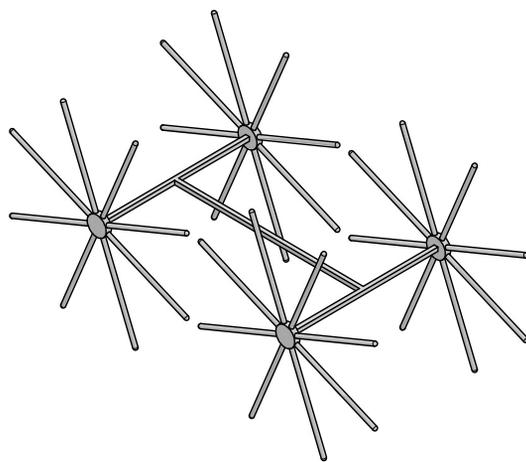
## 01 本研究の適用分野・用途

- 屋外フィールドにおける各種環境状況の調査
- 農地等における害獣防除

## 02 アピールポイント

- 特殊な車輪で草花を跨ぐように移動するため、草地に轍(わだち)を作らずに走行可能
- 環境負荷を軽減
- 屋外労働における人的負荷も軽減

## 研究概要



- タイヤ・リム（外周輪）の無い車輪を持つ移動ロボット
- 環境にほとんどダメージを与えることなく、でこぼこのフィールドを走破可能

